

BERILGANLARDAGI IF-THEN QOIDALARINI IZLASH UCHUN LOKAL METRIKALARNI QURISH

Alisher Yusupjan o'g'li Usmanov

ADU, Informatika o'qitish metodikasi kafedresi

alisherusmonov_91@mail.ru

ANOTATSIYA

Bugungi kunda dasturlashning tobora rivojlanib borishi sabab barcha fanlar ushbu sohaga murojaat etmoqdalar. Maqolada dasturlashning bir qismi bo'lgan if-then qoidalarini izlash uchun lokal metrikalarni qurish haqida so'z boradi.

Kalit so'zlar: dasturlash, if-then, lokal metrika, Chebishev metrikasi, masala, hisoblash eksperimenti.

ABSTRACT

In connection with the growing development of programming, today all disciplines are turning to this area. This article discusses building local metrics to find if-then rules that are part of programming.

Keywords: programming, if-then, local metrics, Chebyshev metrics, problem, computational experiment.

KIRISH

If-then qidiruvi hech bo'lmaganda bitta sinf uchun lokal metrika parametrlarini hisoblash va tanlash metodi orqali amalga oshiriladi. Shar shaklidagi aniq bir sinfnin mantiqiy qonuniyatini tanlash uchun uning chegaraviy ob'ektlari qism to'plamidan foydalaniladi. Qobiq ob'ektlar soni o'sishi bilan fiksirlangan qiymatga intiladi. Alomatlar fazosining lokal oblastlarini belgilash ob'ekt- qoplamai qobiq ob'ektlarini minimal o'rab olish masalasiga olib keladi. O'rab olishning har bir ob'ekt-qoplamai lokal bo'yicha sharning markazi va o'zining lokal oblastining vakili hisoblanadi. Ko'rilayotgan predmet oblast terminlaridagi ajratib olingan mantiqiy qonuniyatlarni tshuntirish masalasi yechiladi.

Masalaning qo'yilishi

$E_0 = \{S_1, \dots, S_m\}$ o'rganiladigan tanlov (ob'ektlar to'plami) n miqdoriy alomatlar bilan jadval ko'rinishida berilgan. E_0 ob'ektlar to'plami, l ta kesishmaydigan K_1, \dots, K_l to'plam ostilari (sinflar) vakillaridan tashkil topgan.

Bir necha metrika berilgan. Shu metrikalar orasidan har bir sinf uchun o'z metrikasini (lokal metrikani) tanlash talab qilinadi.

Sinflarda lokal metrika ob'ektlarini tanlash

l ta kesishmaydigan sinflar K_1, \dots, K_l , $T = \bigcup_{i=1}^l K_i$ ga bo'lingan T ta ob'ektlardan tashkil topgan to'plam qaraladi. Sinflar vakillari ob'ekt tanlanmalari orqali $E_0 = \{S_1, \dots, S_2\}$ berilgan deb hisoblaymiz. Tanlanma ob'ektlari n ta turli xildagi belgilar $X = (x_1, \dots, x_n)$ orqali aniqlanadi, aniqlanish to'plami ξ intervali shkalalarda o'lchanadi, $n - \xi$ minimal qiymat. Har bir sinfni aniqlaydigan shunday $\varphi(S, S_0) = [\rho(S, S_0) \leq r]$ predikatlar oilasi topiladiki, bunda $\rho = (S, S_0)$ – alomatlar fazosidagi metrika, S_0 -shar markazi, r -shar radiusi.

Predikatlar qurish uchun metrika tanlashning 2 ta yo'li taklif qilinadi. Brinchiida har bir sinf uchun qandaydir berilgan $R = \{\rho(x, y)\}$ to'plamidan olingan lokal metrikani aniqlash kerak. Masalani har bir metrika $\rho(x, y) \in R$ bo'yicha yechish 2 ta etapda amalga oshadi.

1. Qobiqni sinf ob'ektlarining chegaraviy qism to'plamlarini metrika $\rho(x, y)$ bo'yicha hisoblash;

2. Ob'ekt qoplamai sinf qobiqlarini minimal o'rab olish haqidagi masalani yechish.

$\rho(x, y) \in R$ metrika bo'yicha analitik $K_d, d = \overline{1, l}$ sinf chegaraviy ob'ektlari qism to'plamini aniqlaymiz. Har bir $S_i \in K_d \cap E_0$ uchun $\rho(x, y)$ bo'yicha tartiblangan $S_{i_0}, S_{i_1}, \dots, S_{i_{m-1}}, S_i = S_{i_0}$ ketma ketligini qaraymiz.

$S_{i_\beta} \in CK_d \cap E_0$ S_i ga yaqin va K_d sinfga kirmaydigan ob'ekt bo'lsin.

$P(S_i)$ orqali $\rho(S_i, S_{i_\beta})$ radiusni, markazi S_i da va $\rho(S_i, S_{i_\beta}) < \rho(S_i, S_{i_\beta}), t = \overline{1, \beta - 1}$

lar uchun barcha ob'ektlar o'z ichiga oluvchi aylanani belgilaymiz. $P(S_i)$ dan $S_{i_\alpha}, \alpha \in \{0, \dots, \beta - 1\}$ qobiq ob'ektini aniqlaymiz, bu yerda

$$\rho(S_{i_\beta}, S_{i_\alpha}) = \min_{S_i \in P(S_i)} \rho(S_{i_\beta}, S_{i_\alpha}).$$

$K_d \cap E_0$ dan olingan qobiq ob'ektlari to'plamini $L_d(E_0)$ kabi belgilaymiz.

Har bir $S_i \in K_d \cap E_0$ ob'ekt uchun $r_i = \min_{S_p \in CK_d \cap E_0} \rho(S_i, S_p)$ radiusni va $\Omega_i = \{S_\mu \mid S_\mu \in L_d(E_0), \rho(S_i, S_\mu) < r_i\}$ to'plamni hisoblaymiz. Minimal o'rab olish $\{\Pi_d(E_0)\}$ bir hil quvatdagi barcha ob'ektlarni bildiradi va

$$L_d(E_0) = \bigcup_{S_i \in \Pi_d(E_0)} \Omega_i.$$

$L_d(E_0)$ to'plamning har bir ob'ekti uchun mos nomerlar qo'yamiz $1, 2, \dots, t, t = |L_d(E_0)|$ va $L_d(E_0) = \{S^1, \dots, S^t\}$ deb hisoblaymiz. $S_i \in K_d \cap E_0$ ob'ektlar uchun $Z_i = (z_{i1}, \dots, z_{it})$ vektorni aniqlaymiz, bu yerda $z_{ij} = 1$, agar $S^j \in \Omega_i$ va aks holda $z_{ij} = 0$.

$\Delta_j, j = \overline{1, \mu}$ orqali $K_d \in E_0, \mu < 2^t$ dagi ob'ektlar ro'yhatini belgilaymiz. Har bir Δ_u ro'yhat uchun mos keluvchi binar vektor Z_u bo'ladigan Ψ to'plamni yaratamiz. Ψ minimal o'rab olish $\{\Pi_d(E_0)\}$ qidiruv protsessini anchagina yengillashtiradi.

Ob'ekt-qoplamai minimal o'rab olish $L_d(E_0)$ ni qurish uchun $G(V, E)$ grafdagi minimal yo'l qidiruvi uchun dinamik programmalash prinsipini o'zida aks ettiruvchi algoritm taklif qilinadi.

$|Z_i| - Z_i$ binar vektorning koordinatalar to'plamidagi birliklar soni, $Z_i \vee Z_j - Z_i$ va Z_j vektorlar orasida koordinatalar o'rtasidagi dizyunksiya amali. V uchlari to'plami uchun quyidagi qoidani qo'laymiz. Agar $a, b \in V, |Z_a| > |Z_b|$ va $Z_a = Z_a \vee Z_b$, unda b uch V dan uzoqlashadi. Barcha yo'llar $\Psi_{\max} \subset \Psi$ uchlarning qism to'plamidan boshlanadi. $l(s)$ orqali $s \in \Psi_{\max}$ uchdagi boshi

bilan yo'lni bog'lovchi uchlar sonini belgilaymiz. Algoritm quydagich amalga oshadi.

1. Agar $\Psi_{\max} = \emptyset$, unda 5. $s \in \Psi_{\max}$ birinchi uchi tanlovi $\overline{F} = F = Z_s$, $i = s$. $l(s) = 1$.

2. Agar $|F| = |L_d(E_0)|$, unda yo'l uchlari ketma-ketligini keltirib chiqaradi: V dan i ni o'chiradi, $F = \overline{F}$; $l(s) = l(s) - 1$

3. Agar $l(s) = 0$, unda Ψ_{\max} dan S ni o'chiradi 1 ga bor.

4. $\theta = \{j \mid j \in V \text{ va } |F \vee Z_j| - |F| = \max \neq 0\}$ hisoblanadi. Agar $\theta = \emptyset$ unda $l(s) = l(s) - 1$ va 3 ga bor. Aks holda: $i \in \theta$; $\overline{F} = F$; $F = \overline{F} \vee Z_i$; $l(s) = l(s) + 1$; 2 ga bor.

5. Tamom.

$\rho(x, y) \in R$ metrikani tanlash $|\prod_d(E_0)| = \min_{\rho(x,y) \in R} \{|\prod_d(E_0)|\}$ sharti

orqali aniqlanadi. $\{\Delta_j\}_1^m$ ro'yhatdan minimal yo'l uchlari nomeri bo'yicha o'rab olish ob'ekt-qoplamalarini tanlab olish mumkin.

2-usulda har $S_i \in K_d \cap E_0$ ob'ekt uchun lokal metrika parametrlari hisoblanadi. Ob'ektning lokal metrikada minimal soni aniqlanadi. I, J orqali mos miqdoriy nominal nomerlar to'plamini ifodalaymiz $|I| + |J| = n$ $J = \emptyset$ bo'lgan holni faqat miqdoriy belgilardan foydalanadigan ob'ektlar bo'lgandagina ko'rib chiqamiz.

$S_d = (x_{d1}, \dots, x_{dn})$, $S_d \in K_t \cap E_0$ ob'ektni har bir $x_i, j \in I$ belgisi bo'yicha lokal metrika vesini hisoblash quyidagich olib boriladi. S_d va

$S_\mu = (x_{\mu1}, \dots, x_{\mu m})$, $\mu = \overline{1, m}$ orasidagi $|x_{\mu j} - x_{dj}|$ absolyut farqning qiymatlar sohasi 2 ta intervalga bo'linadi $[c_0, c_1], [c_1, c_2]$, bu yerda $c_0 = 0$ va $c_2 = \max_{S_\mu \in E_0} |x_{\mu j} - x_{dj}|$

c_1 qiymatini aniqlash har bir interval K_t yoki CK_t dan olingan $|x_{\mu j} + x_{dj}|$ farq qiymatiga ega bo'lish gipotezasini tekshirishga asoslanadi. $u_1^1, u_1^2 (u_2^1, u_2^2) - [c_0, c_1]$ va $[c_1, c_2]$ intervallardagi $K_t(CK_t)$ sinflardagi $|x_{\mu j} + x_{dj}|$ farqning qiymatlari miqdori.

Quyidagi kriteriya

$$(1) \left(\frac{\sum_{p=1}^2 \sum_{i=1}^2 u_i^p (u_i^p - 1)}{m_t(m_t - 1) + (m - m_t)(m - m_t - 1)} \right) \left(\frac{\sum_{p=1}^2 u_1^p (m - m_t) - u_2^p + u_2^p m_t - u_1^p}{2m_t(m - m_t)} \right) \rightarrow \max_{\{A\}}$$

C_1 interval chegara qiymatlarini optimal darajada hisoblashga va uning qiymatlarini S_d ob'ekt lokal metrikadagi miqdoriy belgi parametri sifatida foydalanishga imkon beradi. Agar har 2 ta intervaldan birining chegarasida faqat K_t yoki faqat CK_t ob'ektning $|x_{\mu_j} + x_{d_j}|, j \in I$ farqli qiymatlari joylashgan bo'lsa, unda (1) kriteriya 1 ga teng qiymat qabul qiladi. Boshqa barcha hollarda (1) kriteriyaning maksimumi (0,1) intervalga tegishli bo'ladi.

O'lchamlarning mashtabga bogliq emasligi quyidagi formula orqali [0,1] dagi belgining qiymatlarini normallashtirishni taminlaydi.

$$x_{ji}^* = \frac{x_{ji} - x_{\min}^i}{x_{\max}^i - x_{\min}^i}$$

Bu yerda x_{\min}^i, x_{\max}^i mos ravishda x_i belgining minimal va maksimal qiymatlari. S_d ob'ekt lokal metrikasini quyidagicha aniqlaymiz.

$$(2) \quad \rho_d(x, y) = \sum_{j=1}^n w_{dj} |x_j - y_j|,$$

Bu yerda w_{dj} – (1) ning j - belgi uchun qiymati.

$S_d \in K_u$ ob'ekt lokal metrikasi uchun x_j belgi vesi $w_{dj} = \frac{|\theta(S_d, j)|}{|CK_u \cap E_0|}$ bilan hisoblanadi, bu yerda $\theta(S_d, j) = \{S_t | S_t \in CK_u \cap E_0, x_{tj} \neq x_{dj}\}$. Belgining minimal vesi hisobiga lokal metrika quyidagi ko'rinishga keladi.

$$(3) \quad \rho_d(x, y) = \sum_{j \in I} w_{dj} |x_j - y_j| + \sum_{j \in J} \begin{cases} w_{dj}, x_j \neq y_j, \\ 0, x_j = y_j. \end{cases}$$

Ko'rinib turibdiki, (3) metrika (2) ni $J = \emptyset$ bo'lgandagi umumlashmasidir.

$$(4) \quad S_{i_0}, S_{i_1}, \dots, S_{i_t}, S_{i_{t+1}}, \dots, S_{i_{m-1}}$$

E_0 ketma ketlik bo'lsin.

Qonuniyatni belgili fotoqism sohasi kabi aniqlaymiz. U $P(S_i) = \{S_{i_0}, S_{i_1}, \dots, S_{i_n}\}$ ob'ektlar to'plamiga ega bo'lsin. Qisim sohaning geometrik formasi mantiqiy modellari orqali beriladi. Alomatlar fazo sohasi $\varphi = (S, S_i) = " \rho_i(S, S_i) < r_i "$ predikatlar orqali yoritiladi. Birinchi holning ikkinchisidan farqi shundaki, har bir $S_i \in K_j \cap E_0$ uchun (4) yordamida o'zining $S_{i\alpha}$ ob'ektni aniqlaydi

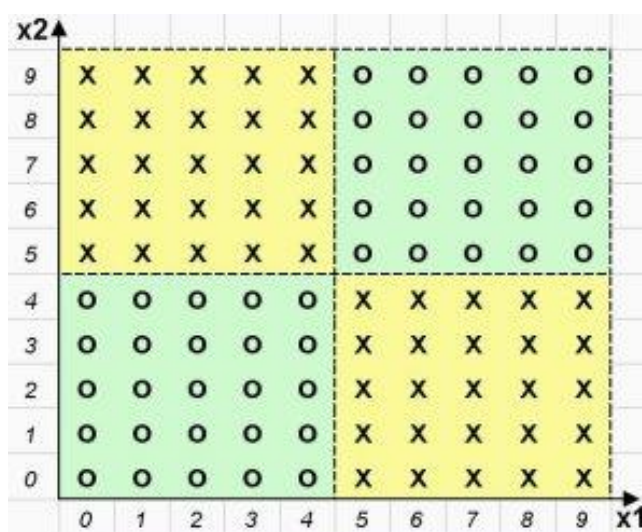
$$\rho_i(S_{i_{i+1}}, S_{i_\alpha}) = \min_{S_{i_\eta} \in P(S_i)} \rho_i(S_{i_p}, S_{i_\eta})$$

$L_j(E_0)$ to'plam 2-holda chegaraviy ob'ekt qism to'plamlarning qobiqsi hisoblanadi. Lokal metrikalar minimal sonini tanlash algoritimi huddi 1-holdagidek bajariladi.

Lokal sohadagi mantiqiy qonuniyat kuchi $\frac{|P(S_d)|}{|K_u \cap E_0|}$ kabi hisoblanadi.

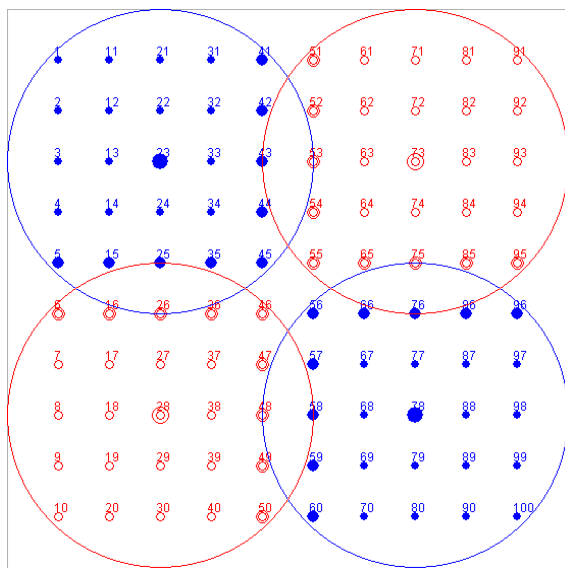
Hisoblash eksperimenti

Namunaviy model sifatida quydagicha jadvalni olamiz. 100 ta ob'ekt 2 ta alomat bilan berilgan va 2 ta sinfga ajratilgan. Ob'ektlar joylashuvini quydagi rasimda ko'rish mumkin.

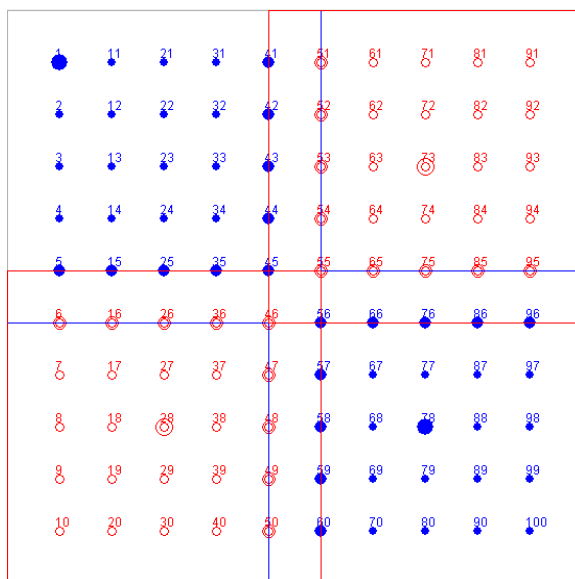


x lar birinchi sinf, o lar ikkinchi sinf .

Yuqoridagi tanlov bo'yicha quydagi natijalar olindi.



Yevklid metrikasi bo'yicha.



Chebisev metrikasi bo'yicha

Minimal qoplamadagi ob'ektlar

Metrika	Ob'ekt nomeri	
	Sinf K_1	Sinf K_2
Yevklid	23,78	28,73
Chebisev	23,78	28,23

Ikkinchi hisoblash eksperimenti sifatida gipertoniya kasalligi bilan bog‘liq 29 ta miqdoriy alomat bilan tavsiflangan 36 ta kasal va 111 ta deyarli sog‘lom harbiylar bo‘yicha tibbiy berilganlar bazasi.

$$m=147, n= 29, k1= 111, k2=36;$$

Fayl: D:/Alisher diplom/Diplom/Tanlov.txt

Tanlov o'lchami: 147 Parametrlar soni: 2

Sinflar soni: 29

Tanlov

N:	A1	A2	A3	A4	A5	A6	A7	A8	A9	A10
1	20	184	66	90	60	1,0800	0,1199	0,4000	0,0900	3,26
2	19	168	55	100	60	0,8799	0,1599	0,3600	0,0799	2,96
3	18	178	65	110	70	0,7200	0,1599	0,3199	0,0799	3,26
4	22	162	62	110	70	0,6399	0,1199	0,3199	0,0799	3
5	18	175	74	110	70	0,8000	0,1199	0,3600	0,1000	3
6	18	170	67	120	70	1	0,1599	0,3600	0,1000	3,25
7	19	166	60	110	70	0,6000	0,1500	0,3199	0,0799	3
8	21	182	70	110	70	1	0,1199	0,4000	0,1000	3,25

Yevklid
1-sinf qobiq ob'ektlari:
5ta
[44 , 54 , 61 , 66 , 74]
2-sinf qobiq ob'ektlari:
4ta
[119 , 121 , 123 , 137]

CHEbshev
1-sinf qobiq ob'ektlari:
8ta
[38 , 40 , 44 , 54 , 61 , 66 , 67 , 108]
2-sinf qobiq ob'ektlari:
6ta
[119 , 121 , 123 , 127 , 130 , 137]

Metrika	1-sinf	2-sinf
Yevklid	40 , 42 , 87 , 101	113 , 118 , 123
Chebshev	32 , 36 , 49	123 , 139 , 145
Natija	CHEbshev	Bir xil

CHiqish

Ko‘rinib turibdiki 1-sinf uchun Chebshev metrikasidan foydalanish maqsadga muvofiq bo‘ladi. ikkinchi sinf uchun natijalar bir xil.

REFERENCES

1. Лбов Г. С. Методы обработки разнотипных экспериментальных данных.- Новосибирск, 1981. 160 с.
2. Дюк В.А. Формирование знаний в системах искусственного интеллекта: геометрический подход // Вестник Академии Технического Творчества. - СПб, 1996, №2. С. 46 - 67.
3. Верестнева О.Г., Муратова Е.А., Янковская А.Е. Анализ структуры многомерных данных методом локальной геометрии// Известия Томского политехнического университета. 2003. Т. 306. №3. С. 19 - 23.
4. Игнатъев Н.А. Распознающие системы на базе метода линейных оболочек // АИТ. 2000. №3. С. 168 - 172.
5. Гордеев Э.Н. Задачи выбора и их решение // Компьютер и задачи выбора. - М.: Наука, 1989. С. 5 - 48.
6. Игнатъев Н.А. Вычисление обобщённых показателей и интеллектуальный анализ данных // АИТ. 2011. №5. С. 183 - 190.
7. Мустафакулов, А. А., Халилов, О. К., & Уринов, Ш. С. (2019). Цель и задачи самостоятельной работы студентов.
8. Abdurakhmanov, V. A., & Ayupov, K. S. (2010). Bakhadyrkha nov, MK, Iliev, Kh. M., Zikrillaev, NF, and Sapa rniyazova, ZM, Low Temperature Diffusion of Impurities in Silicon. In Dokl. Akad. Nauk Resp. Uzb (No. 4, p. 32).
9. Хасанова, Г. (2021). ОЛИЙ ТАЪЛИМ МУАССАСАЛАРИ ПЕДАГОГЛАРИНИНГ КРЕАТИВ ҚОБИЛИЯТЛАРИНИ РИВОЖЛАНТИРИШНИНГ МАЗМУНИ. Academic research in educational sciences, 2(1).